

Г. А. Свиридюк, А. С. Шипилов (Челябинск, ЮУрГУ). **Об устойчивости решений одной неклассической модели.**

Система уравнений Осколкова [1]

$$(\lambda - \nabla^2)v_t = \nu \nabla^2 v - (v \nabla)v - \nabla p, \quad \nabla v = 0$$

моделирует динамику несжимаемой вязкоупругой жидкости. Преобразом данной модели служит нефть с высоким содержанием парафина. Основной проблемой при транспортировке такой нефти по трубопроводам является неустойчивость ее течений относительно начальных данных. Мы исследуем устойчивость и неустойчивость модели, рассматривая ее одномерные аналоги, определенные на графе.

Итак, пусть $\mathbf{G} = \{\mathfrak{V}, \mathfrak{E}\}$ — конечный связный ориентированный граф, где $\mathfrak{V} = \{V_i\}$ — множество вершин, а $\mathfrak{E} = \{E_j\}$ — множество ребер, причем каждому ребру E_j поставлено в соответствие два числа $l_j, d_j \in \mathbf{R}_+$, которые можно трактовать как длину и площадь поперечного сечения ребра соответственно. На каждом ребре E_j определено одномерное уравнение Осколкова

$$\lambda v_{jt} - v_{jt} v_{xx} = \nu v_{jxx} - v_{jx} v_j - \alpha v_j, \quad (1)$$

где $x \in (0, l_j)$ — натуральный параметр, а $t \in \mathbf{R}$ — время. Наша цель — изучить устойчивость решений $v = (v_1, v_2, \dots, v_j, \dots)$ системы (1), удовлетворяющих следующим условиям в вершинах графа:

$$v_j(0, t) = v_k(0, t) = v_m(l_m, t) = v_n(l_n, t), \quad (2)$$

где $E_j, E_k \in \mathfrak{E}^\alpha(V_i)$, $E_m, E_n \in \mathfrak{E}^\omega(V_i)$, \mathfrak{E}^α и \mathfrak{E}^ω — множества выходящих из вершины V_i и входящих в вершину V_i ребер соответственно; и

$$\sum_{E_j \in \mathfrak{E}^\alpha(V_i)} d_j v_{jx}(0, t) = \sum_{E_k \in \mathfrak{E}^\omega(V_i)} d_k v_{kx}(l_k, t). \quad (3)$$

Определив операторы

$$\langle Lv, u \rangle = \sum_{E_j \in \mathfrak{E}} d_j \int_0^{l_j} (v_{jx} u_{jx} + \lambda v_j u_j) dx,$$

$$\langle Mv, u \rangle = - \sum_{E_j \in \mathfrak{E}} d_j \int_0^{l_j} (\nu v_{jx} u_{jx} + \alpha v_j u_j) dx, \quad \langle N(v), u \rangle = - \sum_{E_j \in \mathfrak{E}} d_j \int_0^{l_j} v_{jx} v_j u_j dx,$$

мы редуцируем модель (1)–(3) аналогично [2] к полулинейному операторному уравнению соболевского типа

$$L\dot{v} = Mv + N(v), \quad (4)$$

где операторы $L, M \in \mathcal{L}(\mathfrak{U}; \mathfrak{V})$, $N \in C^\infty(\mathfrak{U}; \mathfrak{V})$, пространство $\mathfrak{U} = \{u: u_j \in W_2^1(0, l_j) \text{ и выполнено условие (2)}\}$, а пространство \mathfrak{V} сопряжено к \mathfrak{U} относительно скалярного произведения $\langle \cdot, \cdot \rangle$ из пространства $\mathbf{L}_2 = \{u: u_j \in L_2(0, l_j)\}$.

В [2] начато исследование устойчивости и неустойчивости нулевого решения абстрактного полулинейного уравнения соболевского типа вида (4) посредством первого метода Ляпунова (он же — метод Адамара–Перрона, он же — метод изучения устойчивости по линейному приближению (4)). В частности, были выделены следующие условия.

(A1) Оператор M (L, p) ограничен, $p \in \{0\} \cup \mathbf{N}$.

(A2) L -спектр оператора M : $\sigma^L(M) = \sigma_e^L(M) \cup \sigma_r^L(M) \neq \emptyset$, где $\sigma_{e(r)}^L(M) = \{\mu \in \sigma^L(M): \operatorname{Re} \mu < 0 (\operatorname{Re} \mu > 0)\}$.

(A3) Оператор $N \in C^\infty(\mathfrak{U}; \mathfrak{F})$, $N(0) = 0$, $N'_0 = \mathbf{O}$, где \mathfrak{U} и \mathfrak{F} — банаховы пространства, N'_u — производная Фреше оператора M в точке $u \in \mathfrak{U}$.

(A4) Фазовое пространство \mathfrak{M} уравнения (1) таково, что $0 \in \mathfrak{M}$ и существует окрестность $\mathfrak{D}_0 \subset \mathfrak{M}$, C^∞ -диффеоморфно проектирующаяся вдоль \mathfrak{U}^0 на окрестность $\mathfrak{D}_0^1 \subset \mathfrak{U}^1$.

Терминология, используемая здесь, формализована в [3]. Выполнение условий (A1), (A2) определяет существование расщепления фазового пространства \mathfrak{U}^1 уравнения $L\dot{u} = Mu$ в прямую сумму $\mathfrak{U}^1 = \mathfrak{U}^s \oplus \mathfrak{U}^u$ экспоненциально устойчивого и неустойчивого инвариантных пространств этого уравнения. Напомним некоторые понятия. Вектор-функция $v \in C^\infty((-\tau, \tau); \mathfrak{U})$ называется *решением* уравнения (4), если оно удовлетворяет ему. Решение $v = v(t)$ уравнения (4) называется *решением задачи Коши*

$$v(0) = v_0, \quad (5)$$

для него (короче, *решением задачи* (4), (5)), если оно удовлетворяет условию (5).

О п р е д е л е н и е 1. Множество $\mathfrak{P} \subset \mathfrak{U}$ называется *фазовым пространством* уравнения (4), если (i) любое решение $v = v(t)$ уравнения (4) лежит в \mathfrak{P} поточечно, т. е. $v(t) \in \mathfrak{P}$ для любого $t \in (-\tau, \tau)$; (ii) при любом $v_0 \in \mathfrak{P}$ существует единственное решение задачи (4), (5).

Фазовое пространство уравнения (4) изучено в [4]. Показано, что оно есть объединение двух непересекающихся компонент, одна из которых удовлетворяет условию (A4).

О п р е д е л е н и е 2. Множество $\mathfrak{M}^s = \{v_0 = \mathfrak{D}_0: \|P_s v_0\|_{\mathfrak{U}} \leq R_1, \|v(t, v_0)\|_{\mathfrak{U}} \leq R_2, t \in \mathbf{R}_+\}$ ($\mathfrak{M}^u = \{v_0 \in \mathfrak{D}_0: \|P_u v_0\|_{\mathfrak{U}} \leq R_1, \|v(t, v_0)\|_{\mathfrak{U}} \leq R_2, t \in \mathbf{R}_-\}$) такое, что (i) $\mathfrak{M}^{s(u)}$ C^∞ -диффеоморфно замкнутому шару в $\mathfrak{U}^{s(u)}$ с центром в начале координат радиуса R_1 ; (ii) $\mathfrak{M}^{s(u)}$ касается $\mathfrak{U}^{s(u)}$ в начале координат; (iii) при любом $v_0 \in \mathfrak{M}^{s(u)}$ $\|v(t, v_0)\|_{\mathfrak{U}} \rightarrow 0$ при $t \rightarrow +\infty$ ($t \rightarrow -\infty$), называется *устойчивым (неустойчивым)* инвариантным многообразием уравнения (4).

Здесь $P_{s(u)}$ обозначает проектор вдоль $\mathfrak{U}^{u(s)} \oplus \mathfrak{U}^0$ на $\mathfrak{U}^{s(u)}$, а $v(t, v_0)$ обозначено решение задачи (4), (5). Опираясь на результаты [4], можно получить следующий результат.

Теорема 1. Пусть выполнены условия (A1)–(A4). Тогда существуют устойчивое и неустойчивое инвариантные многообразия уравнения (1). Причем если для некоторого $v_0 \in \mathfrak{D}_0$ имеет место $\|P_{e(r)} v_0\|_{\mathfrak{U}} \leq R_1$ и $\|v(t, v_0)\|_{\mathfrak{U}} \leq R_2$ при $t \rightarrow +\infty$ или при $t \rightarrow -\infty$, то $v_0 \in \mathfrak{M}^s \cup \mathfrak{M}^u$.

Здесь уравнения (1) отличаются от рассмотренных в [4], но и для них справедливо следующее утверждение.

Лемма. (i) При всех $\lambda, \nu \in \mathbf{R} \setminus \{0\}$ операторы $L, M \in \mathcal{L}(\mathfrak{U}; \mathfrak{F})$, причем оператор M $(L, 0)$ -ограничен. (ii) Оператор $N \in C^\infty(\mathfrak{U}; \mathfrak{F})$.

Нетрудно показать, что L -спектр $\sigma^L(M)$ оператора M имеет следующий вид: $\sigma^L(M) = \{\mu_k = (\nu \lambda_k + \alpha) / (\lambda_k + \lambda): k \in \mathbf{N} \setminus \{\lambda_l + \lambda = 0\}\}$, где λ_k — собственные значения оператора $\langle Av, u \rangle = \sum_{E_j \in \mathfrak{E}} d_j \int_0^{t_j} v_{jx} u_j dx$. Поэтому, используя [5], можно получить следующий результат.

Теорема 2. При любых $\lambda \in \mathbf{R}$, $\nu, \alpha \in \mathbf{R}_+$ существует конечномерное неустойчивое и бесконечномерное устойчивое инвариантные многообразия модели (1)–(3).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Осколков А. П.* Нелокальные проблемы для одного класса нелинейных операторных уравнений, возникающих в теории уравнений типа С. Л. Соболева. — Записки науч. семинара Лен. отд. мат. ин-та, 1991, т. 198, с. 31–48.
2. *Китаева О. Г., Свиридюк Г. А.* Устойчивое и неустойчивое инвариантные многообразия уравнения Осколкова. — Некласс. уравн. матем. физики. Новосибирск: ИМ СО РАН, 2005, с. 261–267.
3. *Sviridyuk G. A., Fedorov V. E.* Linear Sobolev Type Equations and Degenerate Semigroups of Operators. Utrecht, Boston, Köln, Tokyo: VSP, 2003.
4. *Свиридюк Г. А., Шеметова В. В.* Фазовое пространство одной неклассической модели. — Изв. вузов, матем., 2005, № 11, с. 47–51.
5. *Свиридюк Г. А., Келлер А. В.* Инвариантные пространства и дихотомии решений одного класса линейных уравнений типа Соболева. — Изв. вузов, матем., 1997, № 5, с. 60–68.