

С. Г. Буланов (Таганрог, ТГПИ). Элементы компьютерного анализа устойчивости систем линейных дифференциальных уравнений с нелинейной добавкой.

Анализ устойчивости по Ляпунову решений систем обыкновенных дифференциальных уравнений (ОДУ), моделирующих системы управления, целесообразно выполнять в режиме реального времени. Для этой цели требуется разрабатывать специальные компьютерные методы. Попытка такой разработки представлена ниже для систем линейных ОДУ с нелинейной добавкой. Рассматривается задача Коши для системы

$$\frac{dY}{dt} = A(t)Y + F(t, Y), \quad Y(t_0) = Y_0. \quad (1)$$

Предполагается, что для (1) выполнены все условия существования и единственности решения в области  $\mathcal{R} = \{t_0 \leq t < \infty; \tilde{Y}(t), Y(t): \|\tilde{Y}_0 - Y_0\| \leq \delta, \delta > 0\}$ , все коэффициенты матрицы  $A(t)$  и элементы вектор-функции  $F(t, Y)$  определены, непрерывны и непрерывно дифференцируемы на отрезке  $[t_0, t]$  при любых  $t \in [t_0, \infty)$ ; устойчива соответствующая (1) линейная система.

Разностное решение системы (1) по методу Эйлера имеет вид  $Y_{i+1} = (E + hA(t_i))Y_i + hF(t_i, Y_i)$ , где  $h$  — шаг равномерной сетки, узлы которой при любом выборе  $t = \text{const}$ ,  $t \in [t_0, \infty)$ , всегда предполагаются связанными соотношениями  $t = t_{i+1}$ ,  $h = (t_{i+1} - t_0)/(i + 1)$ ,  $i = 0, 1, \dots$ . Величина возмущения в разностном приближении определяется рекуррентно:  $\tilde{Y}_{i+1} - Y_{i+1} = (E + hA(t_i))(\tilde{Y}_i - Y_i) + h(F(t_i, \tilde{Y}_i) - F(t_i, Y_i))$ , и, значит,  $\tilde{Y}_{i+1} - Y_{i+1} = \prod_{l=0}^i (E + hA(t_{i-l}))(\tilde{Y}_0 - Y_0) + D_{Ei} + S_{Ei}$ , где  $D_{Ei} = \sum_{r=1}^i \prod_{l=0}^{i-r} (E + hA(t_{i-l}))h(F(t_{r-1}, \tilde{Y}_{r-1}) - F(t_{r-1}, Y_{r-1})) + h(F(t_i, \tilde{Y}_i) - F(t_i, Y_i))$ ,  $S_{Ei} = \sum_{r=1}^i \prod_{l=0}^{i-r} (E + hA(t_{i-l}))\bar{\Theta}_{E,r-1} + \bar{\Theta}_{E,i}$ ,  $\bar{\Theta}_{E,i}$  — погрешность метода Эйлера на шаге  $i$ . В рассматриваемых условиях  $\lim_{h \rightarrow 0} S_{Ei} = \vec{0}$  [1], и величина возмущения определяется равенством  $\tilde{Y}(t) - Y(t) = \lim_{i \rightarrow \infty} \prod_{l=0}^i (E + hA(t_{i-l}))(\tilde{Y}_0 - Y_0) + \lim_{i \rightarrow \infty} D_{Ei}$ . На данной основе доказывается следующее утверждение.

**Теорема.** В рассматриваемых условиях для устойчивости решения задачи (1) необходимо и достаточно, чтобы для произвольного  $\tilde{\varepsilon} > 0$  нашлось такое  $\delta > 0$ , что  $\|\tilde{Y}_0 - Y_0\| \leq \delta$  влечет за собой: для любого  $t \in [t_0, \infty)$

$$\left\| \lim_{i \rightarrow \infty} D_{Ei} \right\| = \left\| \tilde{Y}(t) - Y(t) - \lim_{i \rightarrow \infty} \prod_{l=0}^i (E + hA(t_{i-l}))(\tilde{Y}_0 - Y_0) \right\| \leq \tilde{\varepsilon}. \quad (2)$$

Условие (2) ориентировано на программную реализацию. Выражение под знаком нормы программируется, путем проверки неравенства (2) можно выполнять анализ устойчивости на компьютере.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ромм Я. Е., Буланов С. Г. Метод компьютерного анализа устойчивости систем линейных дифференциальных уравнений. Таганрог: ТГПИ, 2009, 119 с. Рукопись деп. в ВИНТИ 30.04.09, № 268-В2009.