

Е. Г. Г о л ь ш т е й н (Москва, ЦЭМИ РАН). **Конечные бескоалиционные игры, обладающие выпуклой структурой.**

Рассматривается конечная бескоалиционная игра с числом игроков k , в которой игрок i имеет n_i стратегий, а его выигрыш задается с помощью k -мерной таблицы $A_i = (a_{s_1 \dots s_k}^{(i)})$, где $a_{s_1 \dots s_k}^{(i)}$ — выигрыш игрока i , если игрок α выбирает стратегию s_α , $1 \leq s_\alpha \leq n_\alpha$, $1 \leq \alpha \leq k$. Расширив множества стратегий игроков путем введения смешанных стратегий, приходим к игре Γ с k участниками, в которой игрок i располагает множеством стратегий $\mathbf{X}_i = \{\mathbf{x}_i = (x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{in_i}) : \sum_{j=1}^{n_i} x_{ij} = 1, x_{ij} \geq 0, 1 \leq j \leq n_i\}$, а его функцией выигрышей является $f_i(\mathbf{x}) = \sum_{s_1 \dots s_k} a_{s_1 \dots s_k}^{(i)} x_{1s_1} \dots x_{ks_k}$, $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_k) \in \mathbf{X} = X_1 \times X_2 \times \dots \times X_k$, $1 \leq i \leq k$.

Свяжем с игрой Γ отображение T_Γ точек $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_k) \in \mathbf{X}$ в точки евклидова пространства $\mathbf{E} = \mathbf{E}_1 \times \dots \times \mathbf{E}_k$, где размерность евклидова пространства \mathbf{E}_i равна n_i , $1 \leq i \leq k$, положив

$$T_\Gamma(\mathbf{x}) = -\left(\frac{\partial f_1(\mathbf{x})}{\partial \mathbf{x}_1}, \frac{\partial f_2(\mathbf{x})}{\partial \mathbf{x}_2}, \dots, \frac{\partial f_k(\mathbf{x})}{\partial \mathbf{x}_k}\right).$$

Условимся говорить, что игра Γ *обладает выпуклой структурой*, если отображение T_Γ монотонно, т. е. для произвольных $\mathbf{x}', \mathbf{x}'' \in \mathbf{X}$ имеет место неравенство $(T_\Gamma(\mathbf{x}') - T_\Gamma(\mathbf{x}''), \mathbf{x}' - \mathbf{x}'') \geq 0$.

Приводимое ниже утверждение определяет свойства таблиц A_i , $1 \leq i \leq k$, задающих игру Γ , при которых эта игра обладает выпуклой структурой.

Теорема 1. *Для того чтобы конечная бескоалиционная игра Γ с числом игроков k , задаваемая набором k -мерных таблиц A_i , $1 \leq i \leq k$, обладала выпуклой структурой, необходима и достаточна возможность представления таблиц A_i в виде $A_i = \sum_{j=1}^k A_{ij}$, где элементы k -мерной таблицы A_{ij} зависят только от индексов s_i и s_j , если $i \neq j$, и не зависят от индекса s_i , если $i = j$, причем при любых $i \neq j$ все элементы таблицы A_{ij} и A_{ji} равны нулю.*

Из определения таблиц $A_{ij} = (a_{s_1 \dots s_k}^{(ij)})$ при $i \neq j$ следует, что $a_{s_1 \dots s_k}^{(ij)} = \bar{a}_{s_i s_j}^{(ij)}$, т. е. таблица A_{ij} задается матрицей $\bar{A}_{ij} = (\bar{a}_{s_i s_j}^{(ij)})_{n_i n_j}$, причем $\bar{A}_{ij} = -\bar{A}_{ji}^*$, где $*$ обозначает операцию транспонирования.

Пусть конечная игра Γ , определяемая таблицами A_i , $1 \leq i \leq k$, обладает выпуклой структурой, т. е. таблицы A_i допускают представления, отмеченные в теореме 1. Введем косимметричную матрицу A_Γ порядка $n_1 + n_2 + \dots + n_k$ вида

$$A_\Gamma = \begin{pmatrix} (0)_{n_1} & \bar{A}^{(12)} & \dots & \bar{A}^{(1k)} \\ -\bar{A}^{(12)*} & (0)_{n_2} & \dots & \bar{A}^{(2k)} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ -\bar{A}^{(1k)*} & -\bar{A}^{(2k)*} & \dots & (0)_{n_k} \end{pmatrix},$$

где $(0)_{n_i}$ — нулевая матрица порядка n_i , $1 \leq i \leq k$.

Теорема 2. *Если X_Γ — множество точек Нэша игры Γ , обладающей выпуклой структурой, то $X_\Gamma \times X_\Gamma$ — множество седловых точек билинейной функции $(\mathbf{x}')^* A_\Gamma \mathbf{x}''$ при $\mathbf{x}', \mathbf{x}'' \in \mathbf{X}$.*

Следующее утверждение является частным случаем теорем 1, 2 при $k = 2$.

Теорема 3. *Биматричная игра Γ , определяемая матрицами A_1 и A_2 , обладает выпуклой структурой в том и только в том случае, если матрица $A = A_1 + A_2 = (a_{s_1}^1 + a_{s_2}^2)$ при некоторых $a_{s_1}^1, a_{s_2}^2$, $1 \leq s_1 \leq n_1$, $1 \leq s_2 \leq n_2$. Множество точек Нэша игры Γ , обладающей выпуклой структурой, совпадает с декартовым произведением множеств оптимальных стратегий игроков матричной игры, задаваемой матрицей $\tilde{A} = (\tilde{a}_{s_1 s_2})_{n_1 n_2}$, где $\tilde{a}_{s_1 s_2} = a_{s_1 s_2}^{(1)} - a_{s_2}^{(1)}$, $1 \leq s_1 \leq n_1$, $1 \leq s_2 \leq n_2$.*

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ, проект № 09-01-00156.