

**П. А. Вельмисов, Ю. А. Казакова, А. В. Крупеников** (Ульяновск, УЛГТУ). **О некоторых классах решений уравнений газовой динамики.**

*Параметрический метод.* Рассматривается система дифференциальных уравнений, в которой искомые функции  $u_k$  зависят от координат  $x, y$  и времени  $t$ :

$$F_k(x, y, t, u_1, \dots, u_n, u_{1x}, \dots, u_{nx}, u_{1y}, \dots, u_{ny}, u_{1t}, \dots, u_{nt}) = 0, \quad k = 1, \dots, n. \quad (1)$$

Решение системы представляется в параметрической форме:

$$u_k = U_k(\xi, \eta, t), \quad k = 1, \dots, n, \quad x = x(\xi, \eta, t), \quad y = y(\xi, \eta, t).$$

Формулы перехода к новым переменным имеют вид

$$\begin{aligned} u_{kx} &= \frac{U_{k\xi}y_\eta - U_{k\eta}y_\xi}{\Delta}, & u_{ky} &= \frac{U_{k\eta}x_\xi - U_{k\xi}x_\eta}{\Delta}, \\ u_{kt} &= U_{kt} + U_{k\xi} \frac{y_t x_\eta - y_\eta x_t}{\Delta} + U_{k\eta} \frac{y_\xi x_t - x_\xi y_t}{\Delta}, \end{aligned}$$

где  $\Delta = x_\xi y_\eta - x_\eta y_\xi$  ( $\Delta \neq 0$ ). Система уравнений (1) преобразуется к виду

$$\begin{aligned} F_k(x, y, t, x_\xi, x_\eta, x_t, y_\xi, y_\eta, y_t, U_1, \dots, U_n, \\ U_{1\xi}, \dots, U_{n\xi}, U_{1\eta}, \dots, U_{n\eta}, U_{1t}, \dots, U_{nt}) = 0. \end{aligned} \quad (2)$$

В системе (2) величины  $x, y, u_k$  ( $k = 1, \dots, n$ ) являются функциями переменных  $\xi, \eta, t$ . Решение системы (2) представляется в виде многочленов по степеням  $\eta$ :

$$U_k = \sum_{i=0}^{\alpha_k} u_{ki}(\xi, t)\eta^i, \quad x = \sum_{k=0}^{\gamma} x_k(\xi, t)\eta^k, \quad y = \sum_{k=0}^{\omega} y_k(\xi, t)\eta^k,$$

где  $\alpha_k, \gamma, \omega \in \mathbf{N}$  ( $\mathbf{N}$  — множество натуральных чисел). Для квазилинейных уравнений первого порядка, коэффициенты в которых являются многочленами относительно зависимых  $u_k$  и независимых  $x, y$  переменных, предложен способ определения параметров  $\alpha_k, \gamma, \omega \in \mathbf{N}$ , для которых система дифференциальных уравнений для  $x_k(\xi, t), y_k(\xi, t), u_{ki}(\xi, t)$  является определенной или недоопределенной.

На основе предлагаемого параметрического метода построены решения, проведена их классификация и указаны приложения для некоторых систем уравнений газовой динамики, в том числе

$$\begin{cases} u_t + uu_x + vu_y = -p_x/\rho, \\ v_t + uv_x + vv_y = -p_y/\rho, \\ u_x + v_y = 0, \quad \rho = \text{const}, \end{cases} \quad \begin{cases} u_t + uu_x - v_y = 0, \\ u_y - v_x = 0, \end{cases}$$

$$\begin{cases} \rho(u_t + uu_x + vu_y) = -p_x, & \rho(v_t + uv_x + vv_y) = -p_y, \\ \rho_t + \rho_x u + \rho_y v + \rho(u_x + v_y) = 0, \\ \rho(p_t + up_x + vp_y) - \gamma p(\rho_t + u\rho_x + v\rho_y) = 0, & \gamma = \text{const}. \end{cases}$$

Здесь  $u(t, x, y), v(t, x, y)$  — проекции вектора скорости,  $p(t, x, y)$  — давление,  $\rho(t, x, y)$  — плотность.

В частности, получены решения простых и двойных волн. Построены также решения, описывающие течения газа с местными сверхзвуковыми зонами и с ударными волнами в соплах Лавалья.

При решении задач используется граничное условие (непротекания) на линии  $g(x, y, t) = 0$ :  $ug_x + vg_y = -gt$ . В стационарном случае решение систем отыскивается в виде

$$u = \sum_{i=0}^{\alpha} u_i(\xi)\eta^i, \quad v = \sum_{i=0}^{\beta} v_i(\xi)\eta^i, \quad x = \sum_{k=0}^{\gamma} x_k(\xi)\eta^k, \quad y = \sum_{k=0}^{\omega} y_k(\xi)\eta^k.$$

Аналогично задаются  $p, \rho$ . Параметрические уравнения обтекаемой линии  $x = x_*(\xi)$ ,  $y = y_*(\xi)$  определяются после решения обыкновенного дифференциального уравнения  $uy_\xi - vx_\xi + (uy_\eta - vx_\eta)d\eta_*/d\xi = 0$  при  $\eta = \eta_*(\xi)$ . Решение задачи, в том числе уравнение обтекаемой линии, определяется в результате решения задачи Коши для нелинейной системы обыкновенных дифференциальных уравнений для функций  $u_k(\xi)$ ,  $v_k(\xi)$ ,  $x_k(\xi)$ ,  $y_k(\xi)$ ,  $\eta_*(\xi)$ .

*Методы разделения переменных и Галеркина.* Безвихревые изэнтропические течения идеального газа описываются уравнением

$$\begin{aligned} \varphi_{tt} + 2\varphi_r\varphi_{rt} + \frac{2}{r^2}\varphi_\theta\varphi_{\theta t} + \varphi_r^2\varphi_{rr} + \frac{1}{r^4}\varphi_\theta^2\varphi_{\theta\theta} \\ + \frac{2}{r^2}\varphi_r\varphi_\theta\varphi_{r\theta} - \frac{1}{r^3}\varphi_r\varphi_\theta^2 = a^2\left(\varphi_{rr} + \frac{1}{r}\varphi_r + \frac{1}{r^2}\varphi_{\theta\theta}\right), \end{aligned} \quad (3)$$

$$a^2 = \rho\gamma^{-1} = P^{(\gamma-1)/\gamma} = \frac{\gamma+1}{2} - (\gamma-1)\left(\varphi_t + \frac{1}{2}\varphi_r^2 + \frac{1}{2r^2}\varphi_\theta^2\right).$$

Здесь  $\varphi(r, \theta, t)$ ,  $a, P, \rho$  — соответственно безразмерные потенциал скорости, скорость звука, давление, плотность,  $r, \theta$  — полярные координаты,  $t$  — время,  $\gamma = \text{const}$  — показатель адиабаты.

Уравнение (3) имеет решение вида  $\varphi = (\gamma+1)t/[2(\gamma-1)] + r^2f(\theta, t)$ . Функция  $f(\theta, t)$  удовлетворяет уравнению

$$\begin{aligned} f_{tt} + 8ff_t + 2f_\theta f_{\theta t} + 8f^3 + f_\theta^2 f_{\theta\theta} + 6ff_\theta^2 \\ + (\gamma-1)\left(f_t + 2f^2 + \frac{1}{2}f_\theta^2\right)(f_{\theta\theta} + 4f) = 0. \end{aligned} \quad (4)$$

Для уравнения (4) построены некоторые точные и приближенные решения, в том числе автомодельные. Уравнение (4) используется для описания течений газа между вращающимися по законам  $\theta = \theta_1(t)$ ,  $\theta = \theta_2(t)$  плоскостями, в том числе для описания течений с ударными волнами, уравнения которых  $\theta = \theta_*(t)$ . Для точек плоскостей ( $\theta = \theta_k(t)$ ) имеют место условия непротекания

$$f_\theta[\theta_k(t), t] = \theta'_k(t), \quad k = 1, 2. \quad (5)$$

Предложен способ решения краевой задачи (4)–(5), основанный на методе Галеркина и приводящий решение задачи к исследованию системы нелинейных обыкновенных дифференциальных уравнений.

Работа выполнена в рамках реализации ФЦП «Научные и научно-педагогические кадры инновационной России» (2009–2013 г.г.), ГК № П1122.