

**А. Ю. Г о л у б и н, В. Н. Г р и д и н** (Одинцово, ЦИТП РАН). **Оптимизация страхования индивидуальных рисков и перестрахования суммарного ущерба.**

Доклад посвящен решению задачи оптимального управления риском в статической модели страхования. Новизна постановки задачи заключается в том, что разрешен выбор как стратегии страхования риска отдельного клиента, так и стратегии перестрахования суммарного риска. Интересы клиентов и перестраховщика учтены введением дополнительных ограничений с вероятностью единица на их остаточные риски. Оптимальным с точки зрения полезности страховщика оказывается stop loss перестрахование с верхним пределом и страхование, представляющее собой комбинацию stop-loss стратегии и франшизы.

1. *Описание модели* Рассматривается модель страхового рынка, состоящего из страховщика, перестраховщика и  $n$  клиентов ( $n \geq 2$ ). Потенциальные ущербы (риски) клиентов – н.о.р. случайные величины  $X_j, j = 1, \dots, n$ , определенные на одном вероятностном пространстве  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , с распределением  $F(x) \stackrel{\text{def}}{=} P\{X_j \leq x\}$ . Через  $T = \sup\{\text{supp } F\} \leq \infty$  будем обозначать верхнюю грань носителя распределения  $F$ . Страховщик выбирает функцию дележа страхования  $I(x)$  и функцию дележа перестрахования  $A(x)$  из класса борелевских функций на  $[0, \infty)$ , удовлетворяющих неравенствам  $0 \leq I(x) \leq x$  и  $0 \leq A(x) \leq x$ , которые означают, что возмещение не может быть отрицательным и не может превосходить величины ущерба. Случайная величина  $I(X_j)$  есть возмещаемая  $j$ -му клиенту часть ущерба,  $A(\sum_{j=1}^n I(X_j))$  — доля, оплачиваемая страховщиком после перестрахования его суммарного риска  $X^I = \sum_{j=1}^n I(X_j)$ . Остаток  $X^I - A(X^I)$  возмещается перестраховщиком.

Наложим дополнительные ограничения на дележи  $(I, A)$ , которые отражали бы желание других участников рынка — страхователей и перестраховщика — защититься от больших потерь, т.е. ввести ограничения сверху на максимальные возможные значения их рисков

- (i) остаточный риск клиента после страхования  $X_1 - I(X_1) \leq q$ ,
- (ii) риск перестраховщика  $X^I - A(X^I) \leq Q$ .

Здесь  $q$  и  $Q$  — заданные положительные константы, неравенства понимаются выполненными с вероятностью единица (п.н.). Легко видеть, что эти ограничения можно эквивалентно переписать в форме ограничений снизу на функции дележа страхования и перестрахования:  $I(x) \geq x - q$  и  $A(x) \geq x - Q$  для  $x \in [0, \infty)$ .

Премия  $P$ , полученная от клиента, и премия  $P_1$  от страховщика за перестрахование определяются по формуле среднего значения, широко используемой в актуарной литературе [1]:  $P = (1 + \alpha)E I(X_1)$  и  $P_1 = (1 + \alpha_1)E [X^I - A(X^I)]$ . Здесь суммарный риск страховщика (до перестрахования)  $X^I = \sum_{j=1}^n I(X_j)$ , а  $\alpha$  и  $\alpha_1$  — заданные коэффициенты нагрузки, соответственно, страховщика и перестраховщика, удовлетворяющие стандартным неравенствам  $0 < \alpha < \alpha_1$ .

Объектом изучения в данной работе является задача выбора страховщиком оптимальных дележей страхования и перестрахования, где целевым функционалом выступает ожидаемая полезность финального капитала страховщика

$$J[I, A] \stackrel{\text{def}}{=} E u \left( nP - P_1 - A \left( \sum_{j=1}^n I(X_j) \right) \right), \quad (1)$$

где  $u(x)$  — заданная дважды дифференцируемая вогнутая функция полезности:  $u' > 0$  и  $u'' < 0$  (см., например, [2]). С учетом ограничений, введенных на допустимые дележи, эта задача имеет вид

$$\max_{I, A} J[I, A] \text{ при ограничениях } (x - q)_+ \leq I(x) \leq x \text{ и } (x - Q)_+ \leq A(x) \leq x, \quad (2)$$

где мы обозначили через  $(y)_+ = \max\{0, y\}$ .

## 2. Основной результат

**Теорема 1.** *Оптимальные дележи  $(I^*, A^*)$  в задаче (2) имеют следующий вид: комбинация stop loss страхования и франшизы  $I^*(x) = (x \wedge k^*) \vee (x - q)$ , stop loss перестрахование с верхним пределом  $A^*(x) = (x \wedge a^*) \vee (x - Q)$ . Уровни  $k^* = k^0 \wedge T$  и  $a^* = a^0 \wedge nT$  удовлетворяют неравенству  $0 < k^* < a^*$ , параметры  $k^0$  и  $a^0$  являются решением пары уравнений  $\psi_1(k, a) = 0$  и  $\psi_2(k, a) = 0$ , в которых*

$$\psi_1(k, a) \stackrel{\text{def}}{=} (1 + \alpha) E u'(P_{k,a} - A_a(X_k^I)) - E \left[ u'(P_{k,a} - A_a(X_k^I)) | X_1 = k \right], \quad (3)$$

$$\psi_2(k, a) \stackrel{\text{def}}{=} (1 + \alpha_1) E u'(P_{k,a} - A_a(X_k^I)) - u'(P_{k,a} - a), \quad (4)$$

где обозначены

$$P_{k,a} = (1 + \alpha_1) E A_a(X_k^I) - n(\alpha_1 - \alpha) E I_k(X_1), \quad A_a(x) = (x \wedge a) \vee (x - Q), \\ I_k(x) = (x \wedge k) \vee (x - q), \quad \text{и } X_k^I = \sum_{j=1}^n I_k(X_j).$$

Найденные в теореме 1 стратегии  $I^*$  и  $A^*$  применяются, соответственно к каждому индивидуальному риску  $X_j$ ,  $j = 1, \dots, n$ , и к суммарному ущербу  $X^* = \sum_{j=1}^n I^*(X_j)$ , погасить который обязался перед клиентами страховщик. В этом принципиальное отличие от модели с выбором индивидуального страхования и индивидуального перестрахования в [3], где, как и здесь, риск, принятый страховщиком от клиента есть с.в.  $I^*(X_j)$ , но суммарная доля страховщика после перестрахования равна  $\sum_{j=1}^n A^*(I^*(X_j))$ , в то время как в нашем случае это  $A^*(\sum_{j=1}^n I^*(X_j))$ .

Представляется интересным сравнить оптимальные дележи в случае индивидуального перестрахования, где финальный капитал страховщика  $nP - nP^1 - \sum_{j=1}^n A(I(X_j))$  с премией перестраховщику  $P^1 = (1 + \alpha_1) E[I(X_1) - A(I(X_1))]$ , и в нашем случае суммарного перестрахования, где финальный капитал  $nP - P_1 - A(\sum_{j=1}^n I(X_j))$ . Для простоты рассмотрим модели без дополнительных ограничений, формально положив  $q = Q = \infty$ . Как было показано в [3], оптимальными дележами в первом случае будут stop loss стратегии  $I^*(x) = x \wedge k^*$  и  $A^*(x) = x \wedge a^*$  причем, в силу неравенства  $\alpha < \alpha_1$ , всегда выполнено  $k^* \leq a^*$ . Это означает, что риск страховщика после перестрахования  $A^*(I^*(X_1)) = I^*(X_1)$  п. н. — перестрахование не востребовано. Однако, в случае перестрахования суммарного риска, такой отказ от перестрахования необязательно имеет место. Следующее ниже предложение устанавливает, что суммарное перестрахование выгодно, когда разница между коэффициентами нагрузки страховщика и перестраховщика, где  $\alpha < \alpha_1$ , «не слишком большая», т. е. когда перестрахование «не слишком» дорого.

**Предложение.** *Для задачи  $\max_{I, A} J[I, A]$  без дополнительных ограничений в невырожденном случае, когда  $k^* < T$ , существует значение  $\alpha' > \alpha$  такое, что для любого  $\alpha_1 \in [\alpha, \alpha']$  неравенство  $nk^* > a^*$  выполняется.*

---

**СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ**

1. *Бауэрс Н., Гербер Х., Джонс Д., Несбитт С., Хикман Дж.* Актуарная математика. М.: Янус-К, 2001.
2. *Golubin A. Y.* Pareto-optimal Insurance Policies in the Models with a Premium Based on the Actuarial Value. — *J. Risk and Insurance*, 2006, v. 73, № 3, p. 469–487.
3. *Голубин А. Ю., Гридин В. Н., Газов А. И.* Оптимизация дележа риска в статической модели с перестрахованием. — *Автомат. и телемех.*, 2009, т. 70, в. 8, с. 133–144.