

А. С. Тихомиров (Великий Новгород, НовГУ). **О переходных функциях марковского случайного поиска.**

Назовем *пространством оптимизации* измеримое пространство X , снабженное σ -алгеброй его подмножеств \mathcal{F} . Пусть целевая функция $f: X \mapsto \mathbf{R}$ ограничена снизу и измерима. Рассмотрим задачу оценки минимального значения целевой функции f с заданной точностью ε (аппроксимация «по функции»). Один из способов решения этой задачи состоит в применении марковских алгоритмов случайного поиска. Следуя [1, с. 116], приведем общую схему моделирования k шагов марковского случайного поиска $\xi_0, \xi_1, \dots, \xi_k$.

Алгоритм 1

Шаг 1. $\xi_0 \leftarrow \pi(\cdot)$; $n \leftarrow 1$.

Шаг 2. $\eta_n \leftarrow P_n(\xi_{n-1}, \cdot)$.

Шаг 3. $\xi_n \leftarrow \begin{cases} \eta_n, & \text{с вероятностью } G_n, \\ \xi_{n-1}, & \text{с вероятностью } 1 - G_n, \end{cases}$

где $G_n = G_n(\eta_n, \xi_{n-1}, f(\eta_n), f(\xi_{n-1}))$.

Шаг 4. Если $n < k$, то $n \leftarrow n + 1$ и перейти к шагу 2, иначе STOP.

Здесь $\pi(\cdot)$ — начальное распределение. Обозначение « $\eta_n \leftarrow P_n(\xi_{n-1}, \cdot)$ » читается как «получить реализацию случайной величины η_n с распределением $P_n(\xi_{n-1}, \cdot)$ ». Различные правила задания вероятностей G_n и переходных функций P_n приводят к различным вариантам марковских алгоритмов случайного поиска.

Нас интересует попадание поиска в множество $A_\varepsilon = \{x \in X : f(x) \leq \inf f + \varepsilon\}$. Введем величины $\xi_n^* = \arg \min\{f(\xi_0), f(\xi_1), \dots, f(\xi_n)\}$. Случайная величина ξ_n^* , попав в множество A_ε , из него больше не выйдет.

Мы рассмотрим одну характеристику скорости сходимости случайного поиска. *Гарантирующее число шагов* случайного поиска $N(f, A_\varepsilon, \gamma)$ определяется как такое минимальное число шагов поиска, при котором достижение множества A_ε гарантировано с вероятностью большей, чем γ . Иначе говоря, $N(f, A_\varepsilon, \gamma) = \min\{n \geq 0 : \mathbf{P}\{\xi_n^* \in A_\varepsilon\} > \gamma\}$.

Пусть \mathcal{T} — множество переходных функций. Для $P, Q \in \mathcal{T}$ положим

$$\rho(P, Q) = \sup_{x \in X} \sup_{A \in \mathcal{F}} |P(x, A) - Q(x, A)|.$$

Оказалось, что можно сузить семейство используемых переходных функций, не теряя свойства оптимальности в смысле минимальности числа шагов поиска, при котором достижение множества A_ε гарантировано с заданной надежностью.

Пусть \mathcal{V} — некоторое подмножество \mathcal{T} . Обозначим $\mathcal{Z}(\mathcal{V})$ замыкание в метрике ρ множества всевозможных выпуклых линейных комбинаций переходных функций из \mathcal{V} .

Теорема. Пусть целевая функция f , $\varepsilon > 0$, $\gamma \in (0, 1)$, начальное распределение π и вероятности G_n фиксированы. Тогда $\min \{N(f, A_\varepsilon, \gamma) : P_n \in \mathcal{Z}(\mathcal{V})\} = \min \{N(f, A_\varepsilon, \gamma) : P_n \in \mathcal{V}\}$.

Таким образом, доказано, что можно сузить семейство используемых переходных функций, не теряя свойства оптимальности в смысле минимальности гарантирующего числа шагов поиска. Полученный теоретический результат имеет ясное прикладное значение, так как обосновывает выбор вида поиска, рекомендованного в ряде работ (как правило, прежнее обоснование было либо эмпирическим, либо основывалось на соображениях «простоты»).

Результаты работы, представленной данным докладом, обобщают результаты работ [2–3].

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Zhigljavsky A., Žilinskas A. Stochastic Global Optimization. Berlin: Springer, 2008.
2. Тихомиров А. С. Об оптимальном марковском монотонном симметричном случайном поиске. — Ж. вычисл. матем. и матем. физ., 1998, т. 38, № 12, с. 1973–1982.
3. Тихомиров А. С. О переходных функциях оптимального марковского поиска. — Обозрение прикл. и промышл. матем., 2012, т. 19, в. 2, с. 224–225.